



Robotik (Inf. Wahlfach)

Lernfortschritt

Aktivitätsverfolgung Lernfortschritt

Inf. BPE10 – Robotik

Einstieg, Arbeiten mit dem Arduino	WA	BPE_I_10_Intro_Thema-fürLehrer.pdf BPE_I_10_L0 Arduino_IDE-einrichten.pdf BPE_I_10_L1 ArduinoBasics.pdf BPE_I_10_L1 Aufgaben.pdf	<input type="checkbox"/>
Aktivieren und Auslesen von Ultraschallsensoren und von Gyrosensoren	WA	BPE_I_10_L2.1 ArduinoSensorsUS.pdf BPE_I_10_L2.2 ArduinoTimer.pdf BPE_I_10_L2.3 ArduinoSensorsGyro.pdf BPE_I_10_L2 Aufgaben.pdf BPE_I_10_L3 Aufgaben.pdf	<input type="checkbox"/>
Koordinierung von Sensordaten und Fahrzeugsteuerungen zur Navigation von Fahrzeugen	WA	BPE_I_10_L3 GrundlagenRaumbewegung.pdf BPE_I_10_L4 Aufgaben.pdf	<input type="checkbox"/>